DOI: 10.11779/CJGE201609022

"挡墙溃屈"型滑坡锁固段抗滑稳定性研究

钟助1,黄达*1,2,黄润秋3

(1. 重庆大学土木工程学院, 重庆 400045; 2. 重庆大学煤矿灾害动力学与控制国家重点实验室, 重庆 400044;

3. 成都理工大学地质灾害防治与地质环境保护国家重点实验室,四川 成都 610059)

摘 要: "挡墙溃屈"型滑坡是一类典型的大型岩质边坡破坏失稳模式,锁固段的物理力学性能为该类边坡稳定性的 控制因素。依据此类边坡的受力特征,将上部坡体按其地质结构(如岩体层面)划分计算条块,采用极限分析上限法 求出上部坡体对锁固段的作用力(方向和大小)。通过对锁固段的极限剪切平衡分析,推导了剪切破坏模式下锁固段 的稳定性系数计算公式。以四川溪口滑坡为例进行了应用分析。首先根据稳定性系数与锁固段剪切面倾角的关系,确 定锁固段最危险截面位置。进而定量分析了最危险截面宽度与边坡稳定状态的相关性。研究成果对"挡墙溃屈"型滑 坡的稳定性评价及灾害控制具有较好的指导意义。

关键词: "挡墙溃屈"; 锁固段; 边坡; 极限分析上限法; 抗滑稳定性

中图分类号: TU43 **文献标识码:** A **文章编号:** 1000 - 4548(2016)09 - 1734 - 07 **作者简介:** 钟 助(1989 -),男,湖北通城人,博士研究生,主要从事岩体力学与工程方向的科研工作。E-mail: 20121602037t@cqu.edu.cn。

Anti-sliding stability of locked patch of rock slopes with landslide mode of retaining wall collapse

ZHONG Zhu¹, HUANG Da^{1, 2}, HUANG Run-qiu³

(1. College of Civil Engineering, Chongqing University, Chongqing 400045, China; 2. State Key Laboratory of Coal Mine Disaster

Dynamics and Control, Chongqing 400044, China; 3. State Key Laboratory of Geohazard Prevention and Geoenvironment Protection,

Chengdu University of Technology, Chengdu 610059, China)

Abstract: The landslide mode of retaining wall collapse is a kind of typical failure mode of large-scale rock slopes. The physical and mechanical properties of the locked patch play a key role in maintaining the stability of such slopes. Based on the force analysis of the slopes, the upper sliding mass can be divided into several calculation slices according to its geological structures (for example, bedding planes), and then the forces (including magnitude and direction) applied on the locked patch can be efficiently determined based on the upper bound method of limit analysis. On the basis of limit shear balance analysis, the safety factor of the locked patch with shear failure mode can be calculated. Xikou landslide in Sichuan is taken as a case study to verify the practical application of the theory proposed by the authors. Firstly, the most dangerous section in the locked patch can be obtained according to the relation between safety factor is quantitatively analyzed. These results are of great significance for the stability evaluation and hazard control of the landslides with the failure mode of retaining wall collapse. **Key words**: retaining wall collapse; slope; locked patch; upper bound method of limit analysis; anti-sliding stability

0 引 言

岩质边坡的稳定性主要受坡体结构及岩体结构控 制^[1-2]。常见的破坏类型主要有沿软弱面的平面滑动、 切割岩体的楔形滑动、碎裂岩体的旋转滑动、沿断续 岩体间贯通的折线滑动及弯曲倾倒破坏等^[3]。岩质边 坡的稳定性很大程度上取决于结构面的空间分布,当 其中一些控制性结构面间的岩桥完全贯通,边坡极易 失稳而发生崩滑灾害,故这些岩桥对边坡稳定性的影响非常重要^[4-6]。

"挡墙溃屈"式滑坡是一类典型的岩桥贯通失稳

基金项目: 国家自然科学基金面上项目(41172243;41472245);国家自然科学基金重点项目(41130745);重庆市国土房管科技计划项目(CQGT-KJ-2014049);中央高校基本科研业务费项目(106112016CDJZR208804)

收稿日期: 2015-07-24

*通讯作者(E-mail: dahuang@cqu.edu.cn)

模式,该类边坡地质结构特征(见图 1)为:上部较 硬而下部岩土体非常软,且在坡体中部存在局部高强 度的锁固段岩体。由于其锁固段的刚度远远高于下部 软弱体,它向下部坡体传递的荷载很小,犹如一座"挡 土墙","挑住"上部坡体传递下来的巨大推力,导 致应力及能量在锁固段处过量积累。当集中应力超过 锁固段岩体长期强度时,锁固段发生突发性的脆性破 坏,形成高速滑坡,很容易造成重大地质灾害^[6-10]。 因此,锁固段起到维系整个边坡整体稳定的关键作用, 对锁固段的抗滑稳定性研究非常重要。



图 1 "挡墙溃屈"式滑坡概念模型^[11]

Fig. 1 Conceptual model for landslide with mode of retaining wall collapse [11]

目前,针对"挡墙溃屈"式滑坡的研究相对较少, 主要是基于滑移机制的描述和数值分析。黄润秋^[12] 收集了 20 世纪以来发生在中国大陆的典型大型滑坡 灾害实例,对"挡墙溃屈"式滑坡的演化机理和过程 进行了详细的描述,并以四川华蓥山溪口滑坡^[11]和云 南昭通头寨滑坡^[13]两个典型工程为研究对象,采用小 变形黏弹塑性非线性有限元及大变形离散元数值模拟 方法,详细地分析了这类边坡的变形及锁固段受力特 性,论证了锁固段对该类边坡的稳定性具有显著的控 制作用^[14-15]。

基于以上研究成果,本文根据塑性力学的极限分 析上限法得出了上部坡体对锁固段的推力和抗滑力, 并根据锁固段的静力平衡方程,得到了锁固段的稳定 性系数,结合四川溪口滑坡的工程实例分析,验证了 该方法的可行性。研究成果在此类边坡稳定性评价、 加固设计和灾害预警等方面具有重要的理论及实用价 值。

1 "挡墙溃屈"型滑坡力学模型

1.1 基本假定

本文中对上部坡体的力学分析是基于极限分析上 限法进行的,岩体满足以下假定条件^[16]:

(1) 岩体刚塑性假定

上部坡体在进入极限平衡以后,可能发生较大的

塑性变形,弹性变形与其相比可忽略。

(2) 主应力轴与主应变轴重合假定

应用虚功原理对耗散能求解时(式(1)左边), 假定了上部坡体单元的主应力轴与主应变轴重合。 Chen^[17]研究表明:在固体力学领域,大变形的剪切极 限状态,在莫尔-库仑准则的框架下,假定两轴重合是 基本合理的。

(3) 完全塑性区假定

上部坡体处于极限状态时,假定潜在滑动面以上 的岩体单元均处于完全塑性状态。

(4) 锁固段刚化假定

锁固段的变形远小于上部坡体和下部软弱地质体,在利用上限法求解坡体对锁固段推力时,假定锁 固段虚拟速度为0,即不产生变形。

1.2 上部坡体对锁固段的作用力

锁固段承受的作用力有:上部坡体传递下来的作 用力(T₀和C₀,见图2),锁固段自身重力作用,下部 软弱地质体的抗力(很小,可忽略)。上部坡体对锁 固段的推力,是求解锁固段稳定性的关键,可以通过 虚功原理求解,虚功原理是指对于任意静力平衡的力 系,如果让构成力系的诸多力在一个协调的位移上做 功,其总和为零^[16],即

$$\int_{v} \dot{\sigma}_{ij} \cdot \dot{\mathcal{E}}_{ij} dv = \int_{v} W_{i} \dot{u}_{i} dv + \int_{s} T_{i} \cdot \dot{u}_{i} ds \quad , \qquad (1)$$

式中, σ_{ij} 为任意静力许可的应力场, \dot{u}_i , $\dot{\varepsilon}_{ij}$ 为任意协调的位移场增量, W_i 为体积力, T_i 为面力。

对于岩质边坡,特别是层状岩体边坡,控制性结 构面(如层状岩体的层面)为坡体应力的分异面,故 对上部强风化岩体按地质界面(层面)进行条分,将 上部岩体划分成n个条块。方便起见,从锁固段开始依 次对条块编号为0, 1, 2, …, i, …, n, 见图2。对 于锁固段与条块1的界面,作用有与界面法向成 φ_0 角 的推力T₀。而对于其中的任意第*i*条块,设其重力为 W_i,其在滑面上的切向阻力可分为两部分: 黏聚力C_i (其值为c_iA_i, A_i为滑面的面积),重力法向分力引起 的摩擦力,将法向力与摩擦力合成为"组合摩擦力" $P_i^{[16]}$,其与滑面法向的夹角即为滑面的摩擦角 φ_i 。依 据极限平衡上限理论,假设第i条块有垂直于P,方向的 速度 V_i , 第i+1条块有垂直于 P_{i+1} 方向的 V_{i+1} , 对于第i条块与第i+1条块的界面,同样作用有黏聚力C¹、"组 合摩擦力" Pⁱ和垂直于Pⁱ方向的速度Vⁱ。要使条块 间的变形协调, Pi, Vi, Vi+1必须满足以下条件:

$$V_i^j = V_i - V_{i+1} \quad . \tag{2}$$

根据虚功原理,外力功与内能的耗散相等,可得

$$\sum_{i=1}^{n} C_i V_i \cos \varphi_i + \sum_{i=1}^{n} C_i^j V_i^j \cos \varphi_i^j =$$

$$\sum_{i=1}^{n} W_i V_i \cos \left(\varphi_i + \frac{\pi}{2} - \alpha_i \right) + T_0 V_0^j \cos \omega +$$

$$C_0 V_0^j \cos \left(\frac{\pi}{2} + \omega - \varphi_0 \right) , \qquad (3)$$

式中, C_i 表示条块*i*滑面上的黏聚力, C_i^j 为条块*i*与条 块*i*+1界面上的黏聚力, $V_i n V_i^j$ 分别为 $C_i = C_i^j$ 作用面上 的虚拟速度, φ_i 为条块*i*滑面上摩擦角, φ_i^j 为条块*i*与 条块*i*+1界面上的摩擦角, W_i 为条块*i*的重力, T_0 , C_0 , φ_0 , V_0^j 分别为锁固段与条块1间界面的"组合摩擦 力"、黏聚力、摩擦角和虚拟速度, $\omega > V_0^j = T_0$ 方向 的夹角。



图 2 上部坡体条分示意图

Fig. 2 Schematic of slices of upper slope 取厚度方向为单位长度1 m,式(3)可化为

$$\sum_{i=1}^{n} C_{i} \cdot V_{i} \cos \varphi_{i} + \sum_{i=1}^{n} C_{i}^{j} \cdot V_{i}^{j} \cos \varphi_{i}^{j}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} W_{i} \cdot V_{i} \cos \left(\varphi_{i} + \frac{\pi}{2} - \alpha_{i}\right) + T_{0} \cdot V_{0}^{j} \cos \omega +$$

$$C_{0} \cdot V_{0}^{j} \cos \left(\frac{\pi}{2} + \omega - \varphi_{0}\right) , \qquad (4)$$

式中, A_i 为第*i*条块底部滑面的面积, A_i^j 为条块*i*与条 块*i*+1间界面面积, A_i^v 为条块*i*立面面积, γ_i 为条块*i* 的重度。

为了避免 V_i , V_i^j 这两个未知量对式(4)求解的 干扰,可通过平面几何知识将 V_i 和 V_i^j 转化为 V_1 的线性 函数。如图3所示,以水平向右为x正方向,定义从x 的正方向逆时针旋转为正, θ_i , θ_{i+1} , θ_i^j 分别为 V_i , V_{i+1} , V_i^j 与x正方向的夹角,条块*i*底部滑面倾角为 α_i ,条块*i* 与条块*i*+1间的界面倾角为 α_i^j ,则

$$\begin{array}{l} \theta_i = \pi + \alpha_i - \varphi_i ,\\ \theta_{i+1} = \pi + \alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} \end{array} \right\}$$
(5)

而 θ_i 的值根据条块间的相对运动方向不同而有

以下两种情况:

(1) 当 θ_i≥ θ_{i+1} 时,左边条块相对于右边条块向
 上移动,见图3 (a),则

$$\theta_i^j = \alpha_i^j + \varphi_i^j \quad . \tag{6}$$

(2) 当 $\theta_i < \theta_{i+1}$ 时,左边条块相对于右边条块向 下移动,见图3(b),则

$$\theta_i^j = \pi + \alpha_i^j - \varphi_i^j \quad . \tag{7}$$

通过式(5)~(7)可得到图3中*V_i*, *V_{i+1}*, *V^j_i*构成的矢量三角形的3个内角,根据正弦定理有

$$V_{i+1} = V_{i} \frac{\sin(\theta_{i} - \theta_{i}^{j})}{\sin(\theta_{i+1} - \theta_{i}^{j})},$$

$$V_{i}^{j} = V_{i} \frac{\sin(\theta_{i+1} - \theta_{i})}{\sin(\theta_{i+1} - \theta_{i}^{j})},$$

$$(8)$$

$$\sum_{i=1}^{N} \frac{1}{\sum_{i=1}^{N} \frac{1}{$$

图 3 相邻条块间相对运动方向

Fig. 3 Directions of relative motion for adjacent slices

由于式(8)中 θ_i^j 的值根据条块间的相对运动方向不同有两种情况,代入式(8)后,也有以下两种情况.

$$V_{i+1} = V_{i} \frac{\sin(\alpha_{i} - \varphi_{i} - \alpha_{i}^{j} - \varphi_{i}^{j})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} - \varphi_{i}^{j})} ,$$

$$V_{i}^{j} = -V_{i} \frac{\sin(\alpha_{i+1} - \alpha_{i} - \varphi_{i+1} + \varphi_{i})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} - \varphi_{i}^{j})} ,$$
(9)

(2) 当左边条块相对于右边条块向下移动时,

$$V_{i+1} = V_{i} \frac{\sin(\alpha_{i} - \varphi_{i} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})} ,$$

$$V_{i}^{j} = V_{i} \frac{\sin(\alpha_{i+1} - \alpha_{i} - \varphi_{i+1} + \varphi_{i})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})}$$
(10)

式 (9)、(10) 得到了 V_{i+1} , $V_i^j = V_i$ 的关系,则可 通过逐步迭代的方式,将 $V_i^j = V_i$ 表示为 V_1 的线性函 数。迭代结果如下:

(1) 当左边条块相对于右边条块向上移动时,

$$V_{i} = \prod_{k=1}^{i} \frac{\sin(\alpha_{k} - \varphi_{k} - \alpha_{k}^{j} - \varphi_{k}^{j})}{\sin(\alpha_{k+1} - \varphi_{k+1} - \alpha_{k}^{j} - \varphi_{k}^{j})} V_{1} ,$$

$$V_{i}^{j} = \prod_{k=1}^{i-1} -\frac{\sin(\alpha_{k+1} - \alpha_{k} - \varphi_{k+1} + \varphi_{k})}{\sin(\alpha_{k+1} - \varphi_{k+1} - \alpha_{k}^{j} - \varphi_{k}^{j})} V_{1} ,$$
(11)

(2) 当左边条块相对于右边条块向下移动时,

$$V_{i} = \prod_{k=1}^{i} \frac{\sin(\alpha_{i} - \varphi_{i} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})} V_{1} ,$$

$$V_{i}^{j} = \prod_{k=1}^{i-1} \frac{\sin(\alpha_{i+1} - \alpha_{i} - \varphi_{i+1} + \varphi_{i})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})} V_{1} ,$$
(12)

为了方便记录,将式(11)、(12)归纳为以下的 形式为

$$V_i = k_i \cdot V_1 ,$$

$$V_i^j = k_i^j \cdot V_1 ,$$
(13)

式中,*k*_{*i*}为条块*i*滑面的速度系数,*k*^{*j*}为第*i*、*i*+1条块间界面的速度系数,其值根据条块间相对运动方向的不同有以下两种情况:

(1) 当左边条块相对于右边条块向上移动时,

$$k_{i} = \prod_{k=1}^{i} \frac{\sin(\alpha_{k} - \varphi_{k} - \alpha_{k}^{j} - \varphi_{k}^{j})}{\sin(\alpha_{k+1} - \varphi_{k+1} - \alpha_{k}^{j} - \varphi_{k}^{j})},$$

$$k_{i}^{j} = \prod_{k=1}^{i-1} -\frac{\sin(\alpha_{k+1} - \alpha_{k} - \varphi_{k+1} + \varphi_{k})}{\sin(\alpha_{k+1} - \varphi_{k+1} - \alpha_{k}^{j} - \varphi_{k}^{j})} \circ$$
(14)

(2) 当左边条块相对于右边条块向下移动时,

$$k_{i} = \prod_{k=1}^{i} \frac{\sin(\alpha_{i} - \varphi_{i} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})},$$

$$k_{i}^{j} = \prod_{k=1}^{i-1} -\frac{\sin(\alpha_{i+1} - \alpha_{i} - \varphi_{i+1} + \varphi_{i})}{\sin(\alpha_{i+1} - \varphi_{i+1} - \alpha_{i}^{j} + \varphi_{i}^{j})}$$
(15)

需指明的是,大多数情况下左边条块相对于右边 的条块向上运动。当左边条块底部为一软弱层面时, 其摩擦角很小,此时左边条块相对于右边条块向下运 动^[16]。

为了从式(4)中求出 T_0 ,必须将 V_0^i 也转化为 V_1 的线性函数,即当i=0时,式(2)变为

$$V_0^{j} = V_1 - V_0 \quad , \tag{16}$$

式中, V_0^{\prime} 为锁固段与条块1界面上的速度, V_1 为条块1 底部滑面的速度, V_0 为锁固段底部的速度。

由于锁固段的变形远小于上部坡体和下部软弱地 质体^[14],则可认为锁固段在极限状态未发生运动,即

$$V_0 = 0 \quad . \tag{17}$$

则锁固段与条块1间界面的速度与条块1的速度大 小和方向均相同,即

$$V_0^j = V_1 \quad \circ \tag{18}$$

从以上推导确定了Vo的方向,则通过几何知识可

求出 $T_0 = V_0'$ 的夹角 ω (如图4所示):

$$\omega = \pi + \alpha_{1} - \varphi_{0} - \alpha_{0} - \alpha_{$$

故可得到T₀为

$$T_{0} = \frac{1}{\cos(\alpha_{1} - \varphi_{1} - \varphi_{0} - \alpha_{0})} \cdot \left[\sum_{i=1}^{n} k_{i} \gamma_{i} A_{i}^{v} \sin(\alpha_{i} - \varphi_{i}) + c_{0} A_{0} \sin(\alpha_{1} - \alpha_{0} - \varphi_{1} - 2\varphi_{0}) - \sum_{i=1}^{n} k_{i} c_{i} A_{i} \cos \varphi_{i} - \sum_{i=1}^{n} k_{i}^{j} c_{i}^{j} A_{i}^{j} \cos \varphi_{i}^{j} \right] \quad \circ$$

$$(21)$$



图 4 T₀与 V₁方向关系

Fig.4 Relationship between directions of T_0 and V_1

1.3 边坡抗滑稳定性计算

由 1.1 节求出了 T₀的大小及方向,但是作用点的 位置不能确定,故无法计算锁固段抗倾覆破坏。下面 将通过锁固段自身的极限平衡条件分析锁固段的抗滑 移稳定性。

假设锁固段的剪切破坏面与水平方向的夹角为 α_0 ,如图 5 所示,由静力平衡条件,得剪切破坏面上 的轴力 N和剪力 V为

$$N = W_0 \cos \alpha_0 + T_0 \sin(\varphi_0 + \alpha_0 + \delta) + C_0 \cos(\alpha_0 + \delta) ,$$

$$V = W_0 \sin \alpha_0 + T_0 \cos(\varphi_0 + \delta - \alpha_0) - C_0 \sin(\delta - \alpha_0) .$$
(22)

根据莫尔-库仑准则,锁固段剪切破坏面的抗剪力 为

$$V_{\rm f} = [W_{\rm 0} \cos \alpha_{\rm 0} + T_{\rm 0} \sin(\varphi_{\rm 0} + \alpha_{\rm 0} + \delta) +$$

 $C_0 \cos(\alpha_0 + \delta)] \tan \varphi_\infty + c_\infty l(\alpha_0)$, (23)

式中, $l(\alpha_0)$ 为锁固段剪切破坏面的宽度,与剪切破坏面倾角 α_0 相关, c_{∞} , φ_{∞} 分别为锁固段剪切面上长

2016年

期强度参数。

根据锁固段的受力特征(图 5),可得锁固段的稳 定性系数为

 $F_{s} = \left\{ [W_{0} \cos \alpha_{0} + T_{0} \sin(\varphi_{0} + \alpha_{0} + \delta) + \right.$

 $C_0 \cos(\alpha_0 + \delta)] \tan \varphi_{\infty} + c_{\infty} l(\alpha_0)] /$

 $[W_0 \sin \alpha_0 + T_0 \cos(\varphi_0 + \delta - \alpha_0) - C_0 \sin(\delta - \alpha_0)] \circ (24)$



图 5 锁固段受力示意图

Fig. 5 Forces acting on locked patch

四川华蓥山溪口滑坡和云南昭通头寨滑坡均表 明锁固段破坏面的上部起始点为上部坡体滑面与锁固 段的交点处^[11,13](见图 6):

$$l(\alpha_{_0}) = d_{_0} \frac{\sin\beta}{\sin(\beta + \alpha_{_0})} \quad , \tag{25}$$

式中, d_0 为锁固段上部破坏点处的水平宽度, β 为锁固段下界限与水平方向的夹角。

将式(25)代入式(24),可得"挡墙溃屈"型 边坡的稳定性系数为

$$F_{\rm s} = \left\{ \left[W_0 \cos \alpha_0 + T_0 \sin(\varphi_0 + \alpha_0 + \delta) + C_0 \cos(\alpha_0 + \delta) \right] \tan \varphi_\infty + c_\infty d_0 \frac{\sin \beta}{\sin(\beta + \alpha_0)} \right\} \right|$$
$$\left[W_0 \sin \alpha_0 + T_0 \cos(\varphi_0 + \delta - \alpha_0) - C_0 \sin(\delta - \alpha_0) \right] \circ (26)$$



图 6 锁固段剪切面的宽度与倾角的关系

Fig. 6 Relationship between width and dip angle of shear plane in locked patch

2 工程实例分析

1989 年的四川华蓥山溪口滑坡^[15, 17]是"挡墙溃 屈"滑坡机理的典型代表,其剖面见图 7,岩层由上 而下依次为:层状块裂结构(强风化白云岩)→厚层状 结构(强风化白云岩)→层状结构(强风化白云岩) →层状碎裂结构(强风化白云岩)→碎裂结构(强风 化白云岩)→角砾状结构(角砾岩,为锁固段)→软 弱基座(坡积物)。需要指出的是:下部的角砾状结构 岩体,实际为断层破碎带经重新胶结后形成的角砾岩, 其胶结物成分以钙质为主,胶结致密坚硬、完整程度 高,形成边坡锁固段(见图 7)。

本文以该典型滑坡为实例进行稳定性分析。根据 锁固段上部坡体的结构形式可将其分成 5 个条块(见 图 7),各岩条的力学及物理参数如表 1 所示^[18],根据 式(26),取 d_0 =3.5 m,可得到稳定性系数 F_s 与锁固 段剪切面倾角 α_0 之间的关系,如图 8 所示;根据式 (24),取 α_0 =36°,可得到稳定性系数 F_s 与锁固段 剪切面宽度 *l* 的关系,如图 9 所示。

由图 8 可以看出, 当 α_0 在 0° ~60° 范围内时, 稳定性系数 F_s 的变化很小; 从 $\alpha_0 \ge 70°$ 开始, F_s 随

| 衣 合余吠的刀子及彻理参数 | | | | | | | | | | |
|-----------------|---------|-----------|----------|------------|-----------|--|--|--|--|--|
| Table | 1 Mecha | nical and | physical | parameters | of slices | | | | | |

| 条块 编号 <i>i</i> | 滑面黏聚 力 c _i /MPa | 滑面内 摩擦角 <i>φ_i /(°)</i> | 界面 黏聚力 c ⁱ /MPa | 界面 内摩擦角 $\varphi_i^j/(°)$ | 滑面坡角 $lpha_i/(°)$ | 滑面速度 系数 k _i | 界面速度 系数 k ^j | 滑面面 积 <i>A_i/</i> m ² | 界面面 积 <i>A</i> ^j /m ² | 立面面积 <i>A^v_i</i> /m ² | 条块重度 γ _i /(kN·m ⁻³) |
|-------------------|-------------------------------|--|----------------------------------|------------------------------|-------------------|---------------------------|----------------------------------|---|--|--|---|
| 0 | 4.0 | 48 | 0.016 | 18 | 36 | _ | _ | — | 22.10 | _ | 26.5 |
| 1 | 0.021 | 20 | 0.065 | 19 | 42 | 1.000 | 0.028 | 29.95 | 18.97 | 617.8 | 20.2 |
| 2 | 0.027 | 21 | 0.070 | 20 | 42 | 0.978 | 0.001 | 27.65 | 16.16 | 484.8 | 21.3 |
| 3 | 0.032 | 23 | 0.076 | 21 | 42 | 0.959 | 3.6×10^{-5} | 37.81 | 12.33 | 1022 | 22.4 |
| 4 | 0.040 | 25 | 0.080 | 23 | 42 | 0.925 | -1.8×10^{-6} | 26.84 | 9.58 | 299.3 | 23.6 |
| 5 | 0.035 | 24 | 0.016 | — | 37 | 0.958 | _ | 24.71 | — | 160.1 | 24.4 |

着 α_0 的增大快速增大; 当 α_0 在 40° 左右时, F_s 的值 最小,即锁固段在该剪切面最薄弱,这与实际工程中的 α_0 =36°基本吻合。









图 8 稳定性系数与锁固段剪切面倾角的关系

Fig. 8 Relationship between safety factor and dip angle of shear plane in locked patch

由图 9 可以看出,当锁固段潜在剪切面完整 (*l*=25 m)时,锁固段的稳定性系数达到 3.7,为稳 定状态。然而在风化、地下水等地质作用及长期荷载 等作用下,锁固段内部必然会产生裂纹或裂隙等缺 陷,尤其是在其薄弱截面上,导致锁固段剪切面的宽 度不断缩小。锁固段的稳定性状态随剪切面宽度 *l* 的 变化有以下关系^[19]:①当 *l*≥3.42 m时,*F*_s≥1.30,







为稳定状态; ②当 1.16 m≤*l*<3.42 m时, 1.05≤*F*_s<<1.30,为基本稳定状态; ③当 0.75 m≤*l*<1.16 m时, 1.00≤*F*_s<1.05,为欠稳定状态; ④当 *l*<0.75 m时, *F*_s<1.00,为不稳定状态。

3 结 论

(1)上部坡体传递给锁固段的巨大推力可根据式 (21)求出,结合锁固段自身的静力平衡条件,可得 到如式(26)的稳定性系数计算公式,由于锁固段对 该类边坡的稳定性具有控制作用,可用该稳定性系数 来评价整个边坡的稳定性。

(2)根据式(26)可得到稳定性系数与锁固段剪 切面倾角的关系曲线,曲线的最低点的横坐标即为锁 固段危险截面倾角,如此,可针对性的对该危险截面 进行加固而增加该类边坡的稳定性。

(3)根据式(24)可得到稳定性系数与锁固段危险截面宽度之间的关系,通过对锁固段上该截面宽度的监测,可很好地对该类边坡的稳定性进行评价。

参考文献:

- HUDSON J A, HARRISON J P. Engineering rock mechanics: an introduction to the principles[M]. New York: Pergamon Press, 1997.
- [2] 岑夺丰,黄达,黄润秋. 岩质边坡断续裂隙阶梯状滑移 模式及稳定性计算[J]. 岩土工程学报, 2014, 36(4): 695 -706. (CEN Duo-feng, HUANG Da, HUANG Run-qiu. Step-path failure mode and stability calculation of jointed rock slopes[J]. Chinese Journal of Geotechnical Engineering, 2014, 36(4): 695 - 706. (in Chinese))
- [3] HOEK E, BRAY J. Rock slope engineering[M]. 3rd ed. London: E and FN Spon, 1981.
- [4] CAMONES L A M, VARGAS Jr E A, DE FIGUEIREDO R P, et al. Application of the discrete element method for modeling of rock crack propagation and coalescence in the step-path failure mechanism[J]. Engineering Geology, 2013, 153(2): 80 - 94.
- [5] 秦四清,徐锡伟,胡平,等.孕震断层的多锁固段脆性破裂机制与地震预测新方法的探索[J].地球物理学报,2010,53(4):1001-1014. (QIN Si-qing, XU Xi-wei, HU Ping, et al. Brittle failure mechanism of multiple locked patches in seismogenic fault system and exploration on a new way for earthquake prediction[J]. Chinese Journal of Geophysics, 2010,53(4):1001-1014. (in Chinese))
- [6] 黄润秋. 岩石高边坡发育的动力过程及其稳定性控制[J].

岩石力学与工程学报, 2008, 27(8): 1524 - 1544. (HUANG Run-qiu. Geodynamical process and stability control of high rock slope development[J]. Chinese Journal of Rock mechanics and Engineering, 2008, 27(8): 1524 - 1544. (in Chinese))

- [7] 黄润秋. 中国西部地区典型岩质滑坡机理研究[J]. 地球科 学 进展, 2004, 19(3): 443 449. (HUANG Run-qiu. Mechanism of large scale landslides in western China[J]. Advance in Earth Sciences, 2004, 19(3): 443 449. (in Chinese))
- [8] 黄润秋,许强,陶连金,等.地质灾害过程模拟和过程控制研究[M].北京:科学出版社,2002. (HUANG Run-qiu, XU Qiang, TAO Lian-jin, et al. Studies of process simulation and its control of geohazards[M]. Beijing: Science Press, 2002. (in Chinese))
- [9] 黄润秋, 王士天, 张倬元, 等. 中国西南地壳浅表层动力学 过程与工程环境效应研究[M]. 成都:四川大学出版社,
 2002. (HUANG Run-qiu, WANG Shi-tian, ZHANG Zhuo-yuan, et al. Shallow earth crust dynamics process and engineering environment research in WesternChina[M]. Chengdu: Sichuan University Press, 2002. (in Chinese))
- [10] 黄润秋, 邓荣贵. 高边坡物质运动全过程模拟[M]. 成都: 成都科技大学出版社, 1993. (HUANG Run-qiu, DENG Rong-gui. Full simulation process for high slope substance moving[M]. Chengdu: Chengdu University of Technology Press, 1993. (in Chinese))
- [11] HUANG Run-qiu. Studies on the geological model and formation mechanism of Xikou landslide[C]// Proceedings of the 7th International Symposium on Landslides. Rotterdam: A A Balkema, 1996: 1671 - 1678.
- [12] 黄润秋. 20世纪以来中国的大型滑坡及其发生机制[J]. 岩石力学与工程学报, 2007, 26(3): 433 454. (HUANG Run-qiu. Large-scale landslides and their sliding mechanisms

in China since the 20th century[J]. Chinese Journal of Rock Mechanics and Engineering, 2007, **26**(3): 433 - 454. (in Chinese))

- [13] 徐则民,黄润秋,唐正光.头寨滑坡的工程地质特征及其发生机制[J].地质论评,2007,53(5):691-698. (XU Ze-min, HUANG Run-qiu, TANG Zheng-guang. Engineering geological characteristics of the Touzhai landslide and its occurrence mechanisms[J]. Geological Review, 2007, 53(5):691-698. (in Chinese))
- [14] HUANG Run-qiu. Full-course numerical simulation of hazardous landslides and falls[C]// Proceedings of the 7th International Symposium on Landslides. Rotterdam: A A Balkema, 1996: 1134 - 1140.
- [15] 黄润秋,许强.中国典型灾害性滑坡[M].北京:科学出版社,2008.(HUANG Run-qiu, XU Qiang. Catastrophic landslides in China[M]. Beijing: Science Press, 2008. (in Chinese))
- [16] 陈祖煜, 汪小刚, 杨 健, 等. 岩质边坡稳定分析-原 理•方法•程序[M]. 北京: 中国水利出版社, 2005. (CHEN Zu-yu, WANG Xiao-gang, YANG Jian, et al. Rock slope stability analysis-theory, methods and programs[M]. Beijing: China Water & Power Press, 2005. (in Chinese))
- [17] CHEN W F. Limit analysis and soil plasticity[M]. Amsterdam: Elsevier, 1975.
- [18] 沈军明. 四川华蓥山溪口镇马鞍坪斜坡稳定性评价及加 固处理措施研究[D]. 成都:成都理工大学, 2007. (SHEN Ming-jun. Research on the stability and reinforcement measures of Maanping Slope of Huayingshan in Sichuan[D]. Chengdu: Chengdu University of Technology, 2007.(in Chinese))
- [19] GB50330-2013 建筑边坡工程技术规范[S]. 2013.
 (GB50330-2013 Technical code for building slope engineering[S]. 2013. (in Chinese))